

ثم يتم حساب مقدار الخطأ بين مجموع الزوايا المرصودة فعلياً والمجموع النظري لزوايا الشكل الهندسي للمضلع، ومقدار هذا الخطأ يعرف بـ (خطأ القفل الزاوي).

$$\text{خطأ القفل الزاوي} = \text{مجموع الزوايا المرصودة} - \text{المجموع النظري لزوايا المضلع}$$

ويجب أن نتحقق هل خطأ القفل في حدود المسموح به أم لا وإذا كان مسموحاً به أم لا. إذا كان خطأ القفل غير مسموح بها فيجب إعادة الأرصاد مرة أخرى أو رصد الزوايا المشكوك في صحتها.

$$\text{خطأ القفل المسموح} = 70 \pm " \text{ ن}$$

أما إذا كان خطأ القفل في حدود المسموح به فيتم توزيعه على زوايا المضلع باستخدام القانون الآتي.

$$\text{مقدار التصحيح لكل زاوية} = (\text{خطأ القفل} \div \text{عدد الزوايا})$$

ويكون التصحيح بعكس إشارة خطأ القفل وبعد تصحيح الزوايا نتأكد من أن مجموعها يساوي المجموع النظري للشكل الهندسي للمضلع.

٣. حساب الانحرافات الدائرية (مرفق صورة من الجدول).  
بمعلومية انحراف أحد أضلاع المضلع المرصود بالبوصلة نحسب انحرافات باقي الأضلاع.

$$\text{انحراف الضلع المجهول} = \text{انحراف الضلع المعلوم} \pm 180 \pm \text{الزاوية المصححة من الضلع المعلوم إلى}$$

الضلع المجهول

حيث: + 180 : إذا كان الانحراف المعلوم أقل من 180°

، - 180 : إذا كان الانحراف المعلوم أكبر من 180°

+ الزاوية: إذا كانت الزوايا المقاسة في اتجاه عقرب الساعة.

- الزاوية: إذا كانت الزوايا المقاسة في اتجاه عكس عقارب الساعة.